2022年3月1日9:40-10:40

大学院工学研究科

電気エネルギーシステム専攻

通信工学専攻

電子工学専攻

大学院情報科学研究科

情報 · 生命系群

大学院医工学研究科

工学系コース電気・情報系

大学院入学試験問題

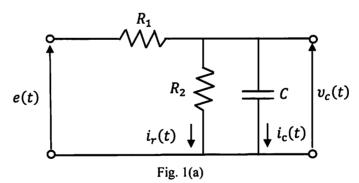
専門科目 Specialized Subjects

注意: 6 設問中, 2 問題を選んで, 答案用紙(問題ごとに1枚)に解答せよ. 答案用紙が不足する場合は裏面を使って良い. 問題は和文と英文を併記してある.

Attention: Choose 2 questions out of the following 6 questions and answer each of them on a separate answer sheet. You may use the backside. Questions are written in both Japanese and English.

2022年2・3月実施 問題1 電気工学 (1 頁目/2 頁中)

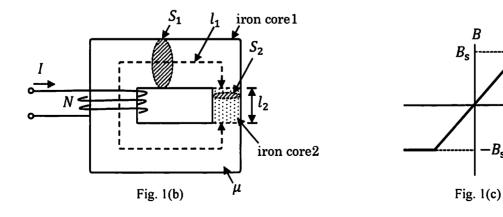
- (1) Fig. 1(a)に示す回路の伝達関数をG(s)とする. ここでe(t)は入力電圧, $v_c(t)$ は出力電圧 である. E(s)と $V_c(s)$ はそれらのラプラス変換である. コンデンサの初期電荷は0とする.
 - (a) E(s)から $V_s(s)$ への伝達関数 G(s) を求めよ.
 - (b) $R_1 = 1 \Omega$, $R_2 = 1 \Omega$, C = 1 Fの時の単位ステップ応答を求めよ.
- (2) Fig. 1(b)のような鉄心(磁性体)で異なる断面積を有する磁気回路がある. 鉄心1, 鉄心 2 の断面積および平均磁路長はそれぞれ S_1 , S_2 , l_1 , l_2 , 鉄心の透磁率を μ , コイルの巻数 を N, コイルに流す電流を Iとする. ただし $l_2 = l_1/10$, $S_2 = S_1/2$ とする.
 - (a) 鉄心1および鉄心2の磁気抵抗(磁気リラクタンス)をそれぞれ求め、鉄心内の磁束 をφとして磁気回路の方程式を求めよ. ただし漏れ磁束は無視できるとする.
 - (b) 鉄心の磁化曲線は線形とし、鉄心 1 と鉄心 2 の内部の磁束 o およびそれぞれの磁束 密度 B_1 , B_2 を N, S_1 , I_4 , I を用いて表せ、ただし漏れ磁束は無視できるとする.
 - (c) 問(2)(b)において、線形としていた鉄心の磁化曲線を Fig. 1(c)のように非線形近似し、 その飽和磁東密度を B_s とする. (i) $B_1 < B_s/2$ と(ii) $B_s/2 < B_1$ のそれぞれについて, 鉄心 1, 鉄心2および周辺の磁束線の概形を描け.



В

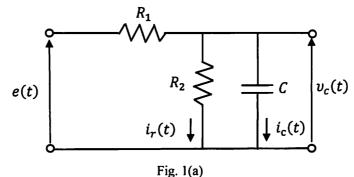
 $\cdot B_{\mathbf{s}}$

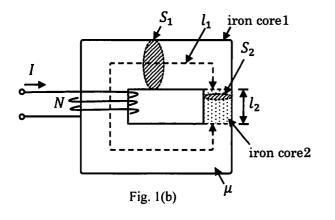
H

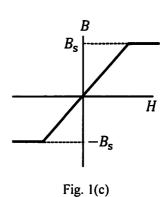


2022 年 2 · 3 月実施 問題 1 電気工学 (2 頁目/2 頁中)

- (1) The transfer function of the circuit shown in Fig. 1 (a) is G(s). Here, e(t) is the input voltage, $v_c(t)$ is the output voltage. E(s) and $V_c(s)$ are their Laplace transforms. The initial charge of the capacitor is 0.
 - (a) Find the transfer function G(s) from E(s) to $V_c(s)$.
 - (b) Find the unit step response when $R_1 = 1 \Omega$, $R_2 = 1 \Omega$, and C = 1 F.
- (2) There is a magnetic circuit made of iron core (magnetic material) with different cross-sectional areas, as shown in Fig. 1(b). The cross-sectional area of the iron core and the average magnetic path length of iron core1 and iron core2 are S_1 , S_2 , l_1 , and l_2 , respectively; the permeability of the iron core is μ , the number of coil turns is N, the current flowing into the coil is I. Here $l_2 = l_1/10$, $S_2 = S_1/2$.
 - (a) Find the magnetic resistance (magnetic reluctance) of iron core1 and iron core2, and find the equation of the magnetic circuits when the magnetic flux is ϕ . The leakage flux can be ignored.
 - (b) Assuming the magnetization curve of iron cores is linear, find the flux inside the iron core ϕ , and the flux densities B_1 , B_2 of iron core1 and iron core2 using N, S_1 , l_1 , and l. The leakage flux can be ignored.
 - (c) In question (2)(b), the magnetization curve of the iron core is non-linearly approximated as shown in Fig. 1 (c), and its saturation magnetic flux density is B_s . For each of (i) $B_1 < B_s/2$ and (ii) $B_s/2 < B_1$, draw a sketch of the magnetic flux lines in iron core1, iron core2, and the surroundings.







2022 年 2 · 3 月実施問題 2 通信工学(1 頁目/2 頁中)

 $-f_{\max} < f < f_{\max}$ に帯域制限された波形g(t)を周期Tで瞬時標本化し、標本値を次の標本化点まで保持するサンプル・ホールド操作を考える。サンプル・ホールドのためのフィルタのインパルス応答h(t)は

$$h(t) = \begin{cases} 1, & 0 \le t < T の とき \\ 0, & その他 \end{cases}$$

で与えられる. g(t)の周波数スペクトルG(f)の実部をFig. 2に示す. 以下の問に答えよ.

- (1) フィルタの伝達関数H(f)を求め|H(f)|の概形を図示せよ.
- (2) 標本化波形 $g_s(t)$ およびサンプル・ホールドにより得られる波形 $\tilde{g}_s(t)$ の周波数スペクトルをそれぞれ $G_s(f)$ および $\tilde{G}_s(f)$ とする. $G_s(f)$ および $\tilde{G}_s(f)$ を用いて表せ.
- (3) $g_s(t)$ からg(t)を完全に復元できる時、 $|G_s(f)|$ の概形を図示し、周期Tが満たすべき条件を求めよ.

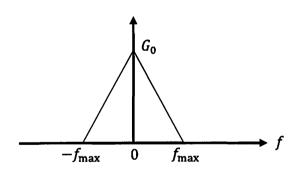


Fig. 2

2022 年 2 · 3 月実施問題 2 通信工学(2 頁目/2 頁中)

Consider the sample holding operation in which a band-limited waveform g(t) to $-f_{\text{max}} < f < f_{\text{max}}$ is instantaneously sampled at period T and the sampled value is held to the next sampling point. The impulse response h(t) of the filter for the sample holding is given by

$$h(t) = \begin{cases} 1, & \text{when } 0 \le t < T \\ 0, & \text{otherwise.} \end{cases}$$

The real part of the frequency spectrum G(f) of g(t) is shown in Fig. 2. Answer the following questions.

- (1) Derive the transfer function H(f) and sketch the outline of |H(f)|.
- (2) Let $G_s(f)$ and $\tilde{G}_s(f)$ be the frequency spectra of the sampled waveform $g_s(t)$ and the waveform $\tilde{g}_s(t)$ obtained by the sample holding, respectively. Derive $G_s(f)$ and $\tilde{G}_s(f)$ using G(f).
- (3) When g(t) can be completely recovered from $g_s(t)$, sketch the outline of $|G_s(f)|$ and derive the condition that the period T should satisfy.

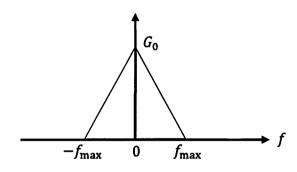
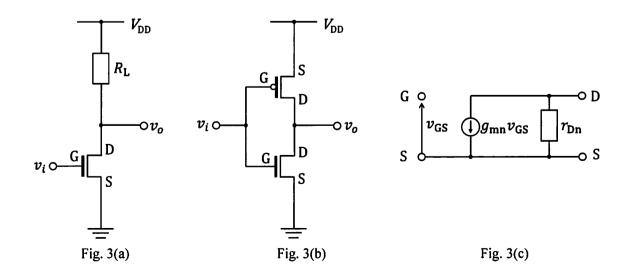


Fig. 2

2022 年 2 · 3 月実施 問題 3 電子工学 (1頁目/2 頁中)

Fig. 3(a)に示す n チャネル MOS 電界効果型トランジスタ(n-channel MOSFET)を用いたソース接地増幅回路と、Fig. 3(b)に示す n-channel MOSFET と p-channel MOSFET を用いた相補型インバータ回路について、以下の間に答えよ、ここで、n-channel MOSFET および p-channel MOSFET の相互コンダクタンスとドレーン抵抗をそれぞれ g_{mn} , r_{Dn} , g_{mn} , r_{Dn} とする.

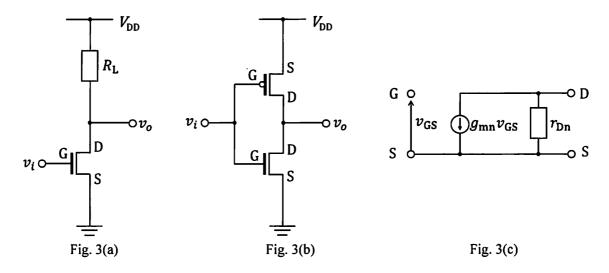
- (1) Fig. 3(a)に示す回路の微小信号等価回路を考える. ここで電圧 v_i および v_o はそれぞれ入力および出力端子の微小信号交流電圧であり、出力端子は開放とする.
 - (a) 微小信号等価回路を描け、ただし、n-channel MOSFET の微小信号モデルには、各端 子間の静電容量を含まない Fig. 3(c)に示すモデルを用いよ.
 - (b) 微小信号電圧利得 v_o/v_i を $g_{\rm mn}$, $r_{\rm Dn}$, $R_{\rm L}$ を用いて表せ.
 - (c) ドレーン抵抗は V_{GS} が一定の条件における dV_{DS}/dI_{DS} で定義される. 飽和領域においても I_{DS} が V_{DS} の増加に伴い変化する理由を説明せよ. また, 微小信号電圧利得を高めるためにはドレーン抵抗は大きい方が望ましい. ドレーン抵抗を大きくするためのデバイス構造に関する方策を述べよ.
- (2) Fig. 3(b)に示す回路の微小信号等価回路を考える. ここで電圧 v_i および v_o はそれぞれ入力および出力端子の微小信号交流電圧であり、出力端子は開放とする.
 - (a) 微小信号等価回路を描け、ただし、p-channel MOSFET の微小信号モデルには、n-channel MOSFET と同様に各端子間の静電容量を含まないモデルを用いよ.
 - (b) 微小信号電圧利得 v_o/v_i を $g_{\rm mn}$, $r_{\rm Dn}$, $g_{\rm mp}$, $r_{\rm Dp}$ を用いて表せ.
 - (c) Fig. 3(b)に示す相補型インバータ回路の利点を一つ述べよ.



2022 年 2 · 3 月実施問題 3 電子工学(2頁目/2 頁中)

Answer the following questions on a common source amplifier circuit with an n-channel metal-oxide-semiconductor field-effect transistor (n-channel MOSFET) shown in Fig. 3(a), and a complementary inverter circuit with an n-channel MOSFET and a p-channel MOSFET shown in Fig. 3(b). Here, g_{mn} , r_{Dn} , g_{mp} and r_{Dp} are the transconductance and drain resistance of the n-channel MOSFET and the p-channel MOSFET, respectively.

- (1) Consider the small-signal equivalent circuit for the circuit shown in Fig. 3(a). Here, v_l and v_o are the small-signal alternating voltages at the input and output terminals, respectively, and the output terminal is open.
 - (a) Draw the small-signal equivalent circuit. Here, for the small-signal model of the n-channel MOSFET, use the model without static capacitance between terminals as shown in Fig. 3(c).
 - (b) Express the small-signal voltage gain v_o/v_i in terms of $g_{\rm mn}$, $r_{\rm Dn}$ and $R_{\rm L}$.
 - (c) The drain resistance is defined as $dV_{\rm DS}/dI_{\rm DS}$ under the condition of constant $V_{\rm GS}$. Explain the reason why $I_{\rm DS}$ changes on an increase of $V_{\rm DS}$ even in the saturation region. Also, in order to increase the small-signal voltage gain, the drain resistance is desired to be large. State a method to increase the drain resistance in terms of device structures.
- (2) Consider the small-signal equivalent circuit for the circuit shown in Fig. 3(b). Here, v_i and v_o are the small-signal alternating voltages at the input and output terminals, respectively, and the output terminal is open.
 - (a) Draw the small-signal equivalent circuit. Here, for the small-signal model of the p-channel MOSFET, use the model without static capacitance between terminals as with the n-channel MOSFET.
 - (b) Express the small-signal voltage gain v_o/v_i in terms of $g_{\rm mn}$, $r_{\rm Dn}$, $g_{\rm mp}$ and $r_{\rm Dp}$.
 - (c) State an advantage of the complementary circuit shown in Fig. 3(b).



2022 年 2 · 3 月実施 問題 4 計算機 1 (1 頁目 / 4 頁中)

クロックに同期して,各時刻t=1,2,3,...に 1 ビット信号 x_t を受け取り,3 ビット信号 $Z_t=(z_{3,t}z_{2,t}z_{1,t})$ を出力する順序回路を考える.ここで, $x_t,z_{3,t},z_{2,t},z_{1,t} \in \{0,1\}$ である.本順序回路の Mealy 型状態遷移図を Fig. 4 に示す. Fig. 4 では,入力 x_t と出力 Z_t は $x_t/z_{3,t}z_{2,t}z_{1,t}$ で記述され,順序回路の状態は S_2 , S_1 , S_0 で記述されており,初期状態は S_0 である.

論理積 (AND), 論理和 (OR), 論理否定 (NOT)の演算子記号を, それぞれ, ・, +, として, 用いて以下の問に答えよ.

- (1) 入力系列 $x_8x_7x_6x_5x_4x_3x_2x_1 = 10000100$ に対する出力系列 $Z_8Z_7Z_6Z_5Z_4Z_3Z_2Z_1$ を示せ.
- (2) 本順序回路の状態遷移表を示せ.
- (3) Fig. 4 中の状態 S_0 に状態値 00, S_1 に 01, S_2 に 10 をそれぞれ割り当てる. 現在の状態を表す状態値を y_2y_1 , 次の状態を表す状態値を Y_2Y_1 とする. ここで, y_k , $Y_k \in \{0,1\}$ (k=1,2) である. $x \in \{0,1\}$ を入力信号, $z_3z_2z_1$ を出力信号とする. なお, $z_k \in \{0,1\}$ (k=1,2,3)である. Y_2 と Y_1 をそれぞれ与える状態遷移関数, および, z_3 , z_2 , z_1 をそれぞれ与える出力関数を最簡積和形の論理式で示せ.
- (4) 本順序回路を、2個の JK フリップフロップ(JK-FF-1 と JK-FF-2)を用いて構成することを考える。ここで、 J_1 , K_1 を JK-FF-1 の入力、 Q_1 , $\overline{Q_1}$ を JK-FF-1 の出力とし、 J_2 , K_2 を JK-FF-2 の入力、 Q_2 , $\overline{Q_2}$ を JK-FF-2 の出力とする。JK-FF-1 により問(3)の Y_2 を実現するとき、 J_1 , K_1 , J_2 , K_2 をそれぞれ与える論理式(JK フリップフロップの励起関数)を最簡積和形の論理式で示せ。
- (5) いくつかの 2 入力 NAND ゲートと 2 個の JK フリップフロップのみを用いて、本順序回路の回路図を描け、

2022 年 2 · 3 月実施 問題 4 計算機 1 (2頁目 / 4 頁中)

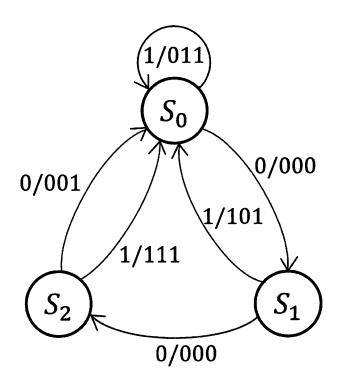


Fig. 4

Question No. 4: Computer science (3/4)

2022 年 2 · 3 月実施問題 4 計算機 1 (3 頁目 / 4 頁中)

Consider a sequential circuit which receives a 1-bit signal x_t as an input, and outputs a 3-bit signal $Z_t = (z_{3,t}z_{2,t}z_{1,t})$ at each time t = 1, 2, 3, ... in synchronization with a clock, where $x_t, z_{3,t}, z_{2,t}, z_{1,t} \in \{0, 1\}$. The Mealy-type state transition diagram of the sequential circuit is shown in Fig. 4. In Fig. 4, the input x_t and the output Z_t are expressed as $x_t/z_{3,t}z_{2,t}z_{1,t}$. The states of the sequential circuit are shown by S_2 , S_1 , and S_0 in the figure, where S_0 is the initial state.

Answer the following questions using •, +, and operators for the logical conjunction (AND), disjunction (OR), and negation (NOT), respectively.

- (1) Show the output sequence $Z_8Z_7Z_6Z_5Z_4Z_3Z_2Z_1$ corresponding to the input sequence $x_8x_7x_6x_5x_4x_3x_2x_1 = 10000100$.
- (2) Show the state transition table of the sequential circuit.
- (3) In Fig. 4, assign a 2-bit state value 00 to S_0 , 01 to S_1 , and 10 to S_2 , respectively. Let y_2y_1 and Y_2Y_1 be the state values representing the current state and the next state, respectively, where y_k , $Y_k \in \{0,1\}$ (k=1,2). Let $x \in \{0,1\}$ and $z_3z_2z_1$ be the input signal and the output signal, respectively, where $z_k \in \{0,1\}$ (k=1,2,3). Show the state transition functions for Y_2 and Y_1 , and the output functions for z_3, z_2 , and z_1 using logical equations in the minimum sum-of-products form.
- (4) Consider how to realize the sequential circuit using two JK Flip-Flops, JK-FF-1 and JK-FF-2. Let J_1 and K_1 , and Q_1 and $\overline{Q_1}$ be the inputs and outputs for JK-FF-1, respectively. Let J_2 and K_2 , and Q_2 and $\overline{Q_2}$ be the inputs and outputs for JK-FF-2, respectively. Show logical equations (excitation functions for JK Flip-Flops) in the minimum sum-of-products form which give J_1 , K_1 , J_2 , and K_2 , respectively, when Y_1 and Y_2 in question (3) are implemented with JK-FF-1 and JK-FF-2, respectively.
- (5) Draw a circuit diagram for the sequential circuit using only 2-input NAND gates and two JK Flip-Flops.

2022 年 2 · 3 月実施 問題 4 計算機 1 (4頁目/4頁中)

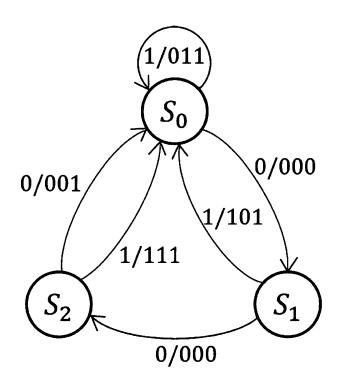


Fig. 4

2022 年 2·3 月実施 問題5 計算機2 (1頁目/2頁中)

以下の問に答えよ.

(1) BNF 記法による次の 2 つの文法 G_1 と G_2 を考える.

文法 G_1 $S := b \mid SaS \mid SS$ 文法 G_2 S := TaU $T := V \mid aa$ $U := b \mid bU$ $V := b \mid bb$

ただし, S,T,U,V は非終端記号であり, a,b は終端記号であり, S を開始記号とする. 次の各命題の真偽を判定し, その理由を述べよ.

- (a) G₁ は曖昧である.
- (b) G_1 が生成する文字列の中で、 G_2 が生成できないものがある.
- (c) G_2 が表現する言語を L とするとき, L を表現する BNF 記法による任意の文法は, 3 個以上の非終端記号を持つ.
- (2) $\{0,1,\ldots,9\}$ 上で加法演算子 + と乗法演算子 * を考える. ただし,演算の結果が 10 以上になる場合は 10 で割った余りを取る. 以下で「算術式」とは、これらの整数と演算子の組み合わせで得られる、評価可能な式を逆ポーランド記法(後置記法)で表現したものとする. 例えば、算術式 68+ は、6 と 8 の加算を意味し、その評価の結果は 4 である.
 - (a) 算術式 357 + *2 + をスタックを用いて評価せよ. 各ステップにおけるスタックの中身を示せ.
 - (b) 任意の算術式を生成する文法を BNF 記法により構築し, 正しいことを説明せよ.

2022 年 2·3 月実施 問題5 計算機2 (2頁目/2頁中)

Answer the following questions.

(1) Consider the following two grammars G_1 and G_2 in BNF:

grammar G_1 $S := b \mid SaS \mid SS$ grammar G_2 S := TaU $T := V \mid aa$ $U := b \mid bU$ $V := b \mid bb$

where S, T, U, V are nonterminal symbols, a, b are terminal symbols, and let S be the start symbol. For each of the following statements, determine whether the statement is true or false, and explain the reason.

- (a) G_1 is ambiguous.
- (b) There exists a string such that G_1 generates it but G_2 cannot generate it.
- (c) Let L be the language described by G_2 ; then, any grammar in BNF which describes L has at least three nonterminal symbols.
- (2) Consider the addition operator + and multiplication operator * on {0,1,...,9}; if the resulting value of an operation is 10 or greater, take the remainder after dividing it by 10. Hereinafter, an "arithmetic expression" means an evaluable expression described in Reverse Polish notation (or postfix notation) that is obtained by a combination of the integers and operators above. For example, the arithmetic expression 68 + means the sum of 6 and 8, whose evaluated value is 4.
 - (a) Evaluate the arithmetic expression 357 + *2 + using a stack. Show the contents of the stack in every step.
 - (b) Construct a grammar in BNF that generates any arithmetic expression, and explain why it works correctly.

Question No. 6: Advanced Physics (1/2)

2022 年 2 · 3 月実施 問題 6 物理専門 (1 頁目 / 2 頁中)

以下の1次元ポテンシャル V(x) 中の質量 m, エネルギー $\varepsilon(>0)$ の粒子を考える.

$$V(x) = \begin{cases} V_0 & (x < 0) \\ 0 & (0 \le x \le \delta) \\ V_0 & (\delta < x) \end{cases}$$

ここで、Voは正の定数である.

 $\epsilon < V_0$ の場合を考え、粒子の定常状態の波動関数 $\psi(x)$ を

$$\psi(x) = \begin{cases} Ae^{\alpha x} & (x < 0) \\ Be^{ikx} + Ce^{-ikx} & (0 \le x \le \delta) \\ De^{-\alpha x} & (\delta < x) \end{cases}$$

とする. ここで、A,B,C,D は複素数、i は虚数単位である. $\hbar = \frac{h}{2\pi}(h$ はプランク定数)とする. 以下の問に答えよ.

- (1) x < 0, $0 \le x \le \delta$, および $\delta < x$ の領域における時間に依存しないシュレディンガー方程式を記せ。
- (2) α および k を, $m, \varepsilon, V_0, \hbar$ を用いて表わせ.
- (3) α の持つ物理的意味を説明し、 $V_0=\infty$ のとき x<0 および $\delta< x$ での波動関数を記せ。
- (4) x = 0 および $x = \delta$ において、波動関数が満たすべき境界条件を記せ、
- (5) α を, k と δ を用いて表わせ.

Question No. 6: Advanced Physics (2/2)

2022 年 2 · 3 月実施 問題 6 物理専門 (2頁目/2頁中)

Consider a particle of mass m and energy $\varepsilon(>0)$ in the following one-dimensional potential V(x),

$$V(x) = \begin{cases} V_0 & (x < 0) \\ 0 & (0 \le x \le \delta) \\ V_0 & (\delta < x). \end{cases}$$

Here, V_0 is a positive constant.

Consider the case that $\varepsilon < V_0$ and let the wave function $\psi(x)$ in a stationary state be

$$\psi(x) = \begin{cases} Ae^{\alpha x} & (x < 0) \\ Be^{ikx} + Ce^{-ikx} & (0 \le x \le \delta) \\ De^{-\alpha x} & (\delta < x). \end{cases}$$

Here, A, B, C, and D are complex constants and i is the imaginary unit. $\hbar = \frac{h}{2\pi}$ (h: Planck's constant). Answer the following questions.

- (1) Write down the time-independent Schrödinger equations in the regions of $x < 0, 0 \le x \le \delta$, and $\delta < x$.
- (2) Obtain α and k in terms of m, ε, V_0 , and \hbar .
- (3) Explain the physical meaning of α and write down the wave function in x < 0 and $\delta < x$ when $V_0 = \infty$.
- (4) Write down the boundary conditions of the wave function at x = 0 and $x = \delta$.
- (5) Obtain α in terms of k and δ .